



Hersteller	Weiss Robotics							Robotiq		OnRobot		Gimatic		
Bezeichnung	GRIPKIT-CR1	GRIPKIT-CR2	GRIPKIT-E1	GRIPKIT-E2	GRIPKIT-P1	GRIPKIT-P2	GRIPKIT-PZ1	2F-85	2F-140	RG2	RG6	MPPM 1606	MPXM3220	MPTM1606
Antriebsprinzip	Servoelektrisch		Servoelektrisch		Elektropneumatisch			Servoelektrisch		Servoelektrisch		Servoelektrisch		
Kinematik	Parallel		Parallel		Parallel		Zentrisch	Schmetterling		Schmetterling		Parallel		Zentrisch
Greifkraft	einstellbar	einstellbar	einstellbar	einstellbar	220 N	550 N	550 N	einstellbar		einstellbar		67 N	215 N	57 N
	15 bis 30N	75 bis 200N	10 bis 30N	7,5 bis 200N				20 - 235 N	10 - 125 N	3 - 40 N	25 - 120 N			
max. Werkstückgewicht	2,7 Kg	4,3 Kg	2,7 Kg	4,3 Kg	15 Kg	22 Kg	25 Kg	5 Kg	2,5 Kg	2 Kg	6 Kg	3 Kg	10 Kg	2,5 Kg
Hub (gesamt)	50 mm	85 mm	20 mm	30 mm	12 mm	20 mm	12 mm	0 - 85 mm	0 - 140 mm	0 - 110 mm	0 - 160 mm	2x3 mm	2x10 mm	3x3 mm
Eigengewicht	0,46 Kg	1,3 Kg	0,38 Kg	0,87 Kg	0,44 Kg	1,2 Kg	0,8 Kg	0,9 KG	1 Kg	0,65 Kg	1 Kg	0,15 Kg	0,6 Kg	0,69 Kg
Greifmodul	CRG 30-050	CRG 200-085	IEG 55-020	IEG 76-030	RPG 75-012	RPG 120-020	ZPG 75-012	-	-	-	-	-	-	-
Parametrierbarkeit	8 Griffe		4 Griffe		4 Griffe			stufenlos		stufenlos		-		